

MODELO SOLOW

MODELO

Rendimientos constantes a escala y decrecientes en uso de factores.

Tasa de ahorro exógena, s .

Crecimiento exógeno, a tasa g , de eficiencia del trabajo.

Equilibrio mercado de bienes y de factores.

Crecimiento exógeno de población, n .

$$Y = K^\alpha (AN)^{1-\alpha} \quad (1)$$

$$sY = \dot{K} + \delta K \quad (2)$$

$$\frac{\dot{A}}{A} = g; \quad \frac{\dot{N}}{N} = n \quad (3)$$

En magnitudes por unidad de trabajo efectivo:

$$y \equiv \frac{Y}{AN}; \quad k \equiv \frac{K}{AN};$$

$$y = k^\alpha$$

Dinámica

Dividiendo (2) por AN, teniendo en cuenta definiciones de las variables transformadas y las ecuaciones (1) y (3), se obtiene la siguiente ecuación dinámica (en tiempo continuo):

$$\dot{k} = sk^\alpha - (n + \delta + g)k$$

Tiempo discreto (ver Apéndice B):

$$k_{t+1} - k_t = \frac{sk_t^\alpha + [(1-\delta) - (1+n)(1+g)]k_t}{(1+n)(1+g)}$$

Estado estacionario (EE):

- Definición: $\gamma_y = cte. \Rightarrow \gamma_k = cte.$

Implicación para Modelo de Solow $\Rightarrow \dot{k} = 0$ (ver Apéndice A) debido a los rendimientos constantes a escala.

Luego los valores de k e y en el EE son:

$$k^* = \left[\frac{s}{n + \delta + g} \right]^{\frac{1}{1-\alpha}}$$
$$y^* = \left[\frac{s}{n + \delta + g} \right]^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$

(Ver Figura 2.1)

En tiempo discreto (ver Apéndice B):

$$k^* = \left[\frac{s}{(1+n)(1+g) - (1-\delta)} \right]^{\frac{1}{1-\alpha}}$$
$$y^* = \left[\frac{s}{(1+n)(1+g) - (1-\delta)} \right]^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$

Renta per cápita

$$y_c \equiv \frac{Y}{N}$$

En EE:

$$y_{ct} \equiv y^* A_t \qquad y_{ct} = \left[\frac{s}{n + \delta + g} \right]^{\frac{\alpha}{1-\alpha}} A_t$$

En EE y_c crece a g y el capital por trabajador también.

Dinámica comparativa:

Ante un aumento de $s \uparrow s \rightarrow \dot{k}, \dot{y} > 0$, por ecuación dinámica. Renta per cápita crece en la transición por encima de g .

Ver Figuras 2.2, 2.3 y 2.4

Salario Real:

$$\omega = \frac{\partial Y}{\partial N} = A(1-\alpha)k^\alpha$$

REGLA DE ORO

En EE:

$$c^* = (1-s)y^*$$
$$c^* = (1-s) \left[\frac{s}{n + \delta + g} \right]^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$

Regla de Oro: **EE con c máximo.**

$$\frac{\partial c^*}{\partial s} = 0 \rightarrow s_{RO} = \alpha$$

(¡ojo! caso particular: caso general $f'(k_{RO}) = n + \delta + g$)

(Figura 2.5)

Concepto de Estado DINAMICAMENTE INEFICIENTE.

Todo EE con un $s > s_{RO}$ es DINAMICAMENTE INEFICIENTE

(Ver Figura 2.6)

TRANSICION AL ESTADO ESTACIONARIO

Desarrollo en serie de Taylor de ecuación dinámica alrededor de k^* :

$$\dot{k}_t \approx s(k^*)^\alpha - (n + \delta + g)k^* + [s\alpha(k^*)^{\alpha-1} - (n + \delta + g)](k_t - k^*)$$

El primer sumando es cero y utilizando la condición de Estado Estacionario en el corchete del segundo:

$$\begin{aligned} \dot{k}_t &\approx \left[\frac{s\alpha(k^*)^{\alpha-1}(n + \delta + g)k^*}{s(k^*)^\alpha} - (n + \delta + g) \right] (k_t - k^*) = \\ &= (\alpha - 1)(n + \delta + g)(k_t - k^*) = -(1 - \alpha)(n + \delta + g)(k_t - k^*) \end{aligned}$$

Las variaciones de k dependen negativamente de la distancia al Estado Estacionario.

La solución a la ecuación diferencial es:

$$k_t - k^* = e^{-\lambda t} (k_0 - k^*) \quad \lambda \equiv (1 - \alpha)(n + \delta + g)$$

Cada período se cubrirá un λ por uno de la distancia inicial del Estado Estacionario.

PIB PER CAPITA Y PIB POR TRABAJADOR

$$PIB \text{ per cápita } (y_c) \equiv \frac{PIB}{Poblacion}$$

$$PIB \text{ x trabajador } (y) \equiv \frac{PIB}{N}$$

Luego:

$$y_c = y \times \frac{N}{POB}$$

CONTABILIDAD DE CRECIMIENTO

Vamos a suponer la siguiente función de producción:

$$Y_t = Z_t K_t^\alpha N_t^{1-\alpha}$$

que se diferencia de la anterior en que el progreso técnico afecta de igual forma a todos los factores (*Progreso técnico neutral en el sentido de Hicks*), mientras que en la función inicial afectaba a la eficiencia con la que el trabajo es utilizado (*Progreso técnico neutral en el sentido de Harrod*).

Tomando logs y derivando respecto al tiempo:

$$\frac{\dot{Y}}{Y} = \frac{\dot{Z}}{Z} + \alpha \frac{\dot{K}}{K} + (1-\alpha) \frac{\dot{N}}{N}$$

Descomponer el crecimiento del PIB en la aportación del capital, el empleo y el progreso técnico o productividad total de los factores (PTF). Con datos de Y , K y N se puede computar el crecimiento de Z , es decir de la PTF.

Para descomponer el crecimiento entre el año 0 y el año T y calcular el crecimiento de la PTF entre esas dos fechas:

$$\frac{\Delta PTF(T-0)}{PTF_0} = \left[\frac{1}{T}(\ln Y_T - \ln Y_0) - \alpha \frac{1}{T}(\ln K_T - \ln K_0) - (1-\alpha) \frac{1}{T}(\ln N_T - \ln N_0) \right] \times 100$$

EL MODELO DE SOLOW Y LOS DATOS DEL CRECIMIENTO

Si A fuera constante (supongamos que igual a 1):

$$y = k^\alpha \quad y \equiv \frac{Y}{N} \quad k \equiv \frac{K}{N}$$

En el s. XX el producto por trabajador en EE.UU. se ha multiplicado por 8. Si $\alpha = 1/3$, para que el aumento de k explique este hecho tendría que haberse multiplicado por 512, cuando realidad se ha multiplicado por poco más de ocho. Luego el aumento de k explicaría solamente la **duplicación** de y .

Por otra parte, el producto por trabajador puede ser 15 o 20 veces mayor en un grupo de países que en otros. Las diferencias en tasas de ahorro entre países ricos y pobres no son mayores que 3 veces y también hay apreciables diferencias en el crecimiento de la población (por ejemplo, 3% en los países pobres y 0,5% en los ricos). ¿Pero cuánta diferencia en el producto por trabajador es explicada por esas diferencias en s y en n si no hubiera diferencias en A ?

Suponiendo que se cumple la expresión de y_{ct} en EE para los dos grupos de países (ricos, R, y pobres, P) tomando logaritmos y bajo el supuesto de que α , δ y g , y también A , son iguales para los dos grupos se obtiene:

$$\ln \frac{y_R}{y_P} = \frac{\alpha}{1-\alpha} \left[\ln \frac{s_R}{s_P} - \ln \frac{(n_R + \delta + g)}{(n_P + \delta + g)} \right]$$

Si suponemos que $\alpha = \frac{1}{3}$; $\delta = 0.07$; $g = 0.015$, las diferencias en s y en n indicadas más arriba explican un múltiplo de **1,96** (el 82% por las diferencias en s y un 18% las diferencias en n). Muy lejos del múltiplo de 15 o 20 que se puede dar en la realidad. La mayor parte lo explicarían las diferencias en A .

FIGURAS

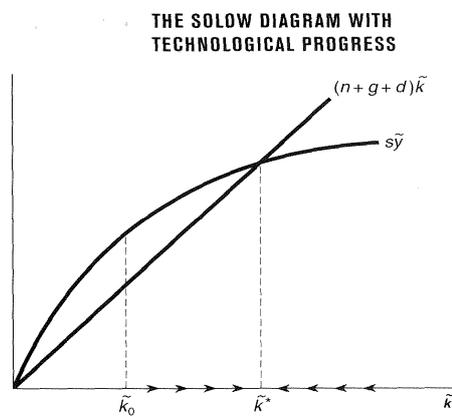


Figura 2.1

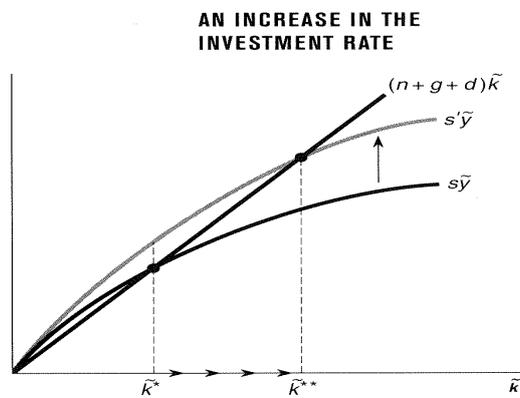
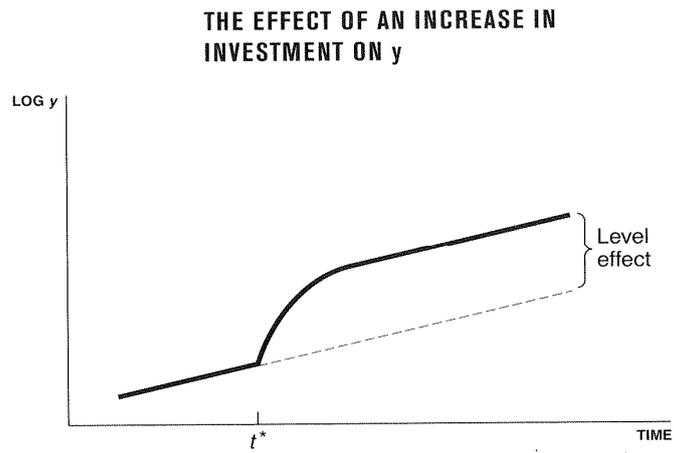
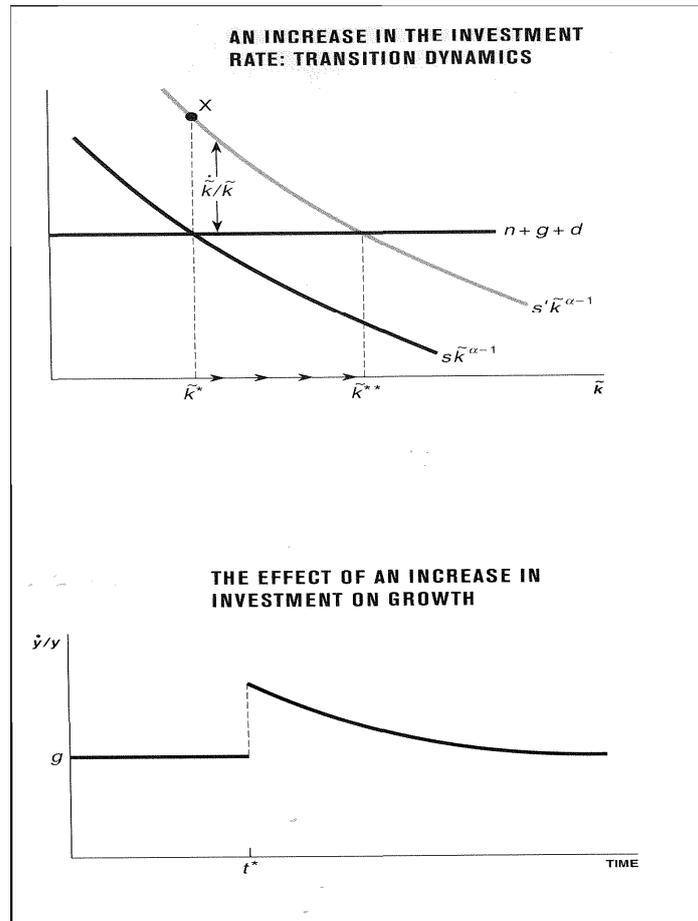


Figura 2.2

Figuras 2.3 y 2.4



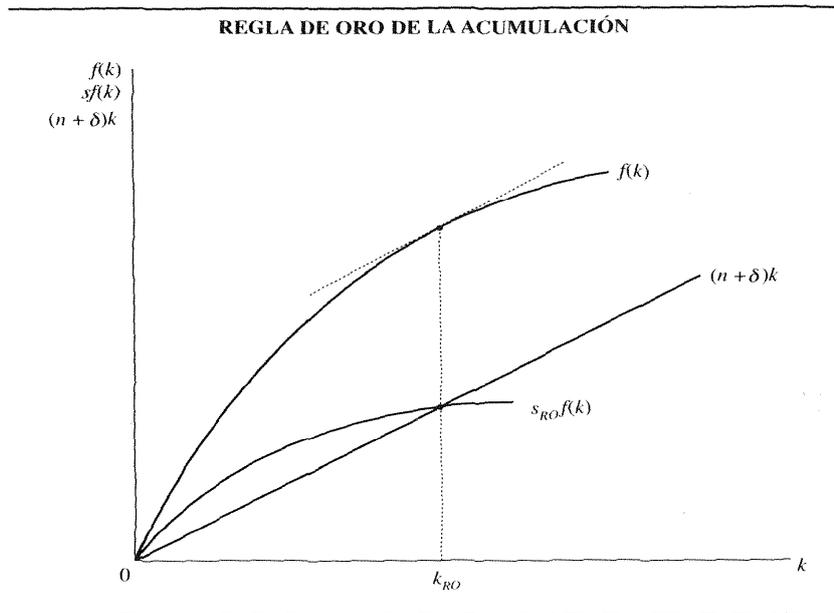


FIGURA 8.4.a

Figura 2.5

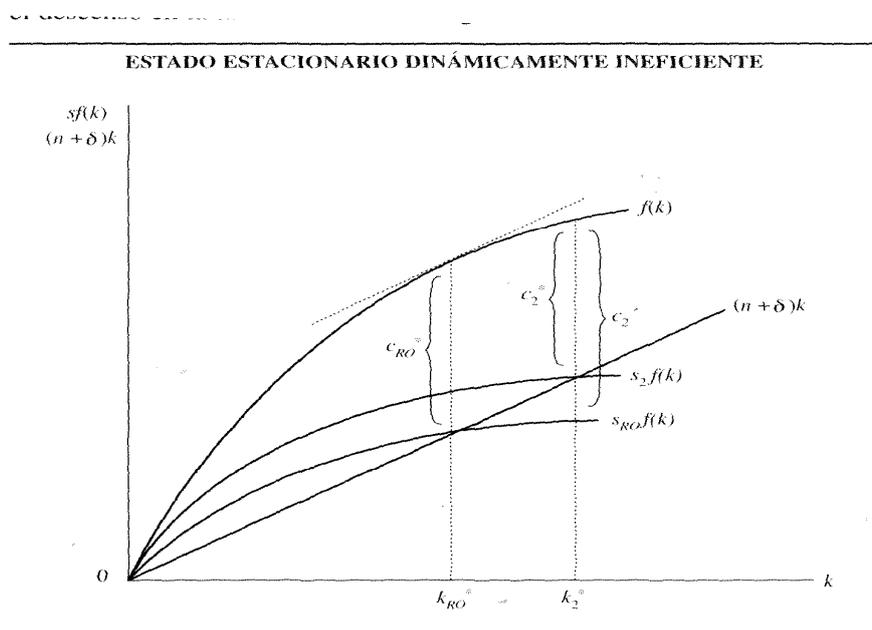


FIGURA 8.5

Figura 2.6

APÉNDICE A

Rendimiento a escala y Estado Estacionario

$$\dot{k} = sk^\alpha - (n + \delta + g)k$$

$$\gamma_k \equiv \frac{\dot{k}}{k} = sk^{\alpha-1} - (n + \delta + g)$$

$$\frac{\gamma_k + n + \delta + g}{s} = k^{\alpha-1}$$

$$\ln \left[\frac{\gamma_k + n + \delta + g}{s} \right] = (\alpha - 1) \ln k$$

Estado Estacionario = crecimiento constante de magnitudes per cápita

La derivada respecto al tiempo del lado izquierdo en el Estado Estacionario (EE) **tiene que ser cero** (porque en EE γ es constante). Luego en Estado Estacionario, derivando respecto al tiempo:

$$0 = (\alpha - 1) \gamma_k^*$$

Pero como $\alpha < 1$:

$$\gamma_k^* = 0 \rightarrow \dot{k} = 0$$

APÉNDICE B

Formulación en tiempo discreto

La restricción de ahorro en tiempo discreto es:

$$sY_t = K_{t+1} - K_t + \delta K_t$$

La función de producción en términos de unidades de eficiencia:

$$y_t = k_t^\alpha$$

La ecuación dinámica en términos de unidades de trabajo efectivo:

$$s y_t = k_{t+1}(1+n)(1+g) - (1-\delta)k_t$$

Que puede expresarse como:

$$k_{t+1} = \frac{sk_t^\alpha + (1-\delta)k_t}{(1+n)(1+g)}$$

Restando k_t de ambos lados, en EE el lado izquierdo será cero, por lo que dividiendo ambos lados por k_t se obtiene:

$$k^* = \left[\frac{s}{(1+n)(1+g) - (1-\delta)} \right]^{\frac{1}{1-\alpha}}$$

$$y^* = \left[\frac{s}{(1+n)(1+g) - (1-\delta)} \right]^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$$